

II. OUTILS ET MODES DE CALCULS ELABORES.

1° Résoudre une équation avec l'outil 'Valeur cible'	32
2° Utilisations de l'outil solveur.	33
Résolution d'une équation simple avec le solveur.....	33
Résolution d'un problème plus complexe avec le solveur.....	34
Les options du solveur.	36
3° Ajustement de données expérimentales à un modèle théorique quelconque à l'aide du solveur.....	37
4° Calcul Matriciel.	39
Le mode spécial de calcul matriciel	39
5° Calcul Itératif.	41
Exemple simple de calcul itératif.....	41
Méthode itérative appliquée à la résolution des grands systèmes linéaires. Calcul de la température d'un four.	42
6° Représentation graphique 3D.	44

II. OUTILS ET MODES DE CALCULS ELABORES.

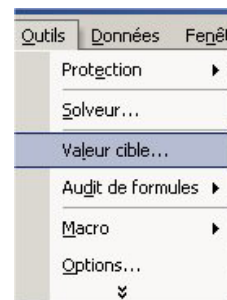
1° Résoudre une équation avec l'outil 'Valeur cible'

Il est très simple de résoudre une équation quelconque dans une feuille de calcul puisqu'un outil a été préprogrammé dans ce but.

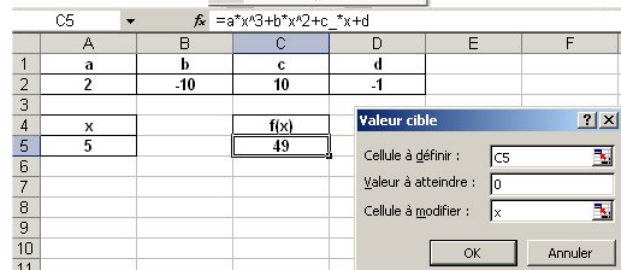
Par exemple, si l'on souhaite résoudre l'équation $a.x^3 + b.x^2 + c.x + d = 0$, il suffit de définir les quatre constantes a, b, c_ et d, ainsi que la variable x (à laquelle on donne une valeur quelconque, 5 dans l'exemple présenté) puis de calculer f(x) :

	A	B	C	D
1	a	b	c	d
2	2	-10	10	-1
3				
4	x		f(x)	
5	5		49	
6				

On sélectionne ensuite la cellule contenant l'expression f(x) et on choisit 'valeur cible' dans le menu 'outils'.

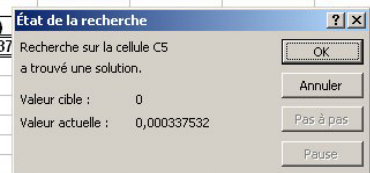


Il reste à remplir la boîte de dialogue : La cellule à définir contient l'expression de f(x), la valeur à atteindre est zéro et la cellule à modifier est l'inconnue de l'équation à résoudre, c'est-à-dire x.



Après validation, l'outil valeur cible propose une valeur approchée de la solution de l'équation.

a	b	c	d
2	-10	10	-1
x		f(x)	
3,67729161		0,000337	

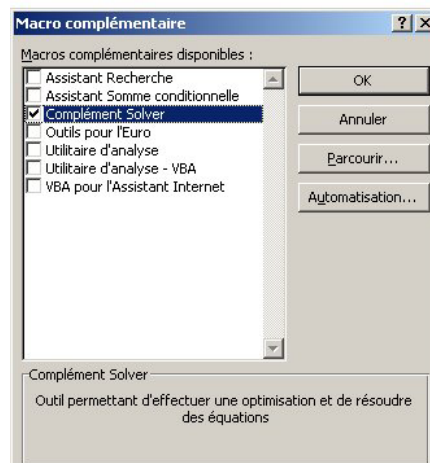


La méthode de résolution étant la méthode de Newton, la valeur de la solution peut dépendre de la valeur initiale de x lorsque plusieurs racines distinctes existent. Ainsi, dans l'exemple proposé, on trouve $x = 0,11$ si la valeur initiale de x vaut -1 et $x = 1,21$ si la valeur initiale de x est 2.

2° Utilisations de l'outil solveur.

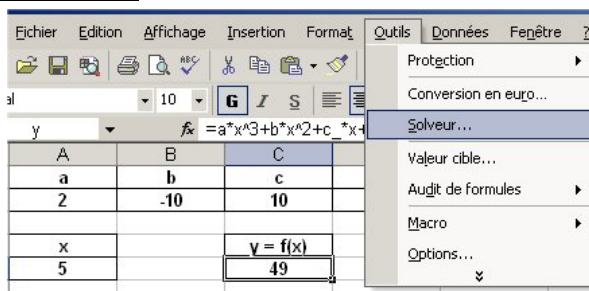
L'outil 'solveur' possède les mêmes fonctionnalités de base que l'outil 'valeur cible' mais il est beaucoup plus performant. Le solveur n'est pas toujours installé par défaut et si le nom solveur n'apparaît pas quand on sélectionne l'onglet outils dans la barre de menu, il faut forcer l'apparition en sélectionnant 'macros complémentaires' puis 'Complément solveur'

Si vous n'avez toujours pas accès au solveur, il faut modifier l'installation d'Excel à partir du CD d'installation.

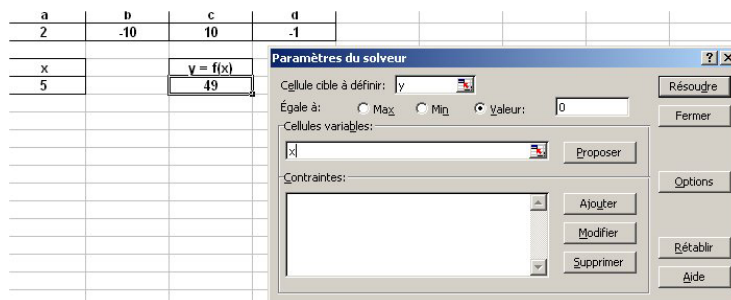


Résolution d'une équation simple avec le solveur.

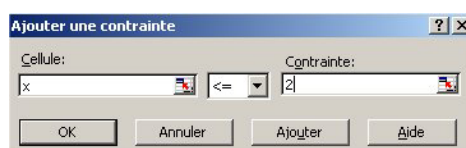
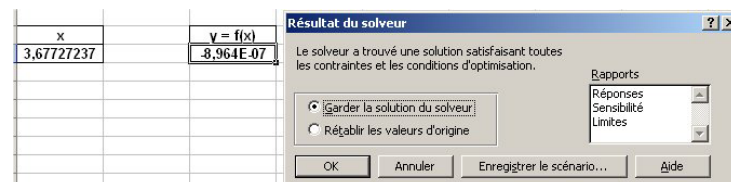
Reprenons la même équation qu'au paragraphe précédent : $y = f(x) = a.x^3 + b.x^2 + c.x + d = 0$. On procède comme avec 'valeur cible' mais en choisissant 'solveur'.



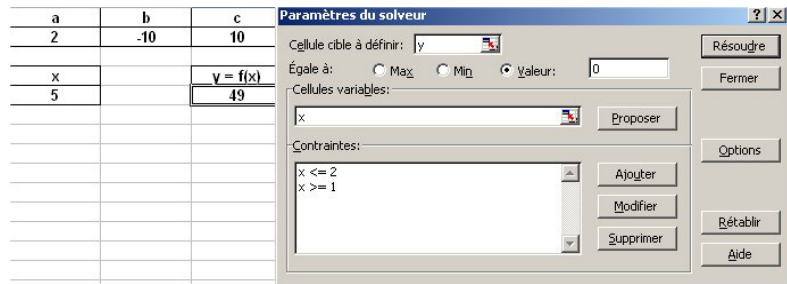
La boîte de dialogue qui apparaît est plus complexe : La cellule à définir est celle qui contient l'équation à résoudre et que l'on a nommée y, elle doit être égale à une valeur nulle (valeur 0) et la cellule variable est x. Il reste à cliquer sur 'résoudre'.



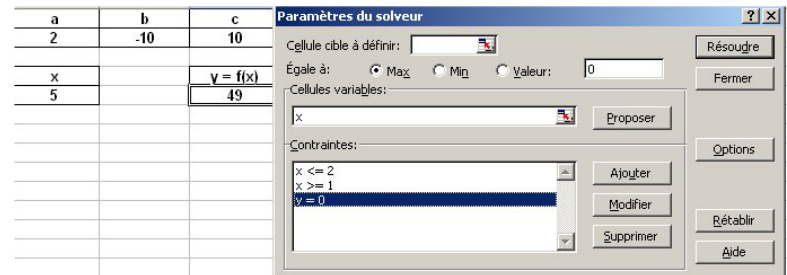
La solution proposée diffère de celle calculée avec 'valeur cible' au niveau de la 5° décimale, ce qui donne une meilleure précision. Le solveur permet d'ajouter des contraintes : par exemple, si l'on reprend une valeur initiale $x = 5$ mais que l'on clique ensuite sur 'ajouter' une contrainte, on peut imposer que le résultat soit inférieur à 2



On peut imposer plusieurs contraintes simultanées et obtenir ainsi la valeur de la solution comprise entre 1 et 2.



On peut également définir le problème différemment en introduisant l'équation à résoudre sous forme de contrainte. Le problème est alors clairement présenté : Il n'y a plus de cellule cible.



Résolution d'un problème plus complexe avec le solveur.

Soit un système linéaire de 6 équations à 6 inconnues. On peut écrire le système à résoudre sous forme matricielle afin d'en simplifier la présentation :

matrice A	B	X																																																
<table style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr><td>5</td><td>1</td><td>2</td><td>1</td><td>3</td><td>4</td></tr> <tr><td>3</td><td>2</td><td>1</td><td>0</td><td>5</td><td>4</td></tr> <tr><td>2</td><td>1</td><td>1</td><td>1</td><td>3</td><td>4</td></tr> <tr><td>3</td><td>2</td><td>3</td><td>5</td><td>4</td><td>3</td></tr> <tr><td>1</td><td>0</td><td>3</td><td>5</td><td>2</td><td>1</td></tr> <tr><td>4</td><td>2</td><td>2</td><td>5</td><td>2</td><td>1</td></tr> </table>	5	1	2	1	3	4	3	2	1	0	5	4	2	1	1	1	3	4	3	2	3	5	4	3	1	0	3	5	2	1	4	2	2	5	2	1	<table style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr><td>12</td></tr> <tr><td>15</td></tr> <tr><td>18</td></tr> <tr><td>27</td></tr> <tr><td>10</td></tr> <tr><td>16</td></tr> </table>	12	15	18	27	10	16	<table style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0</td></tr> <tr><td>0</td></tr> </table>	0	0	0	0	0	0
5	1	2	1	3	4																																													
3	2	1	0	5	4																																													
2	1	1	1	3	4																																													
3	2	3	5	4	3																																													
1	0	3	5	2	1																																													
4	2	2	5	2	1																																													
12																																																		
15																																																		
18																																																		
27																																																		
10																																																		
16																																																		
0																																																		
0																																																		
0																																																		
0																																																		
0																																																		
0																																																		

Le système d'équations complet se lit : $A.X = B$
 où le produit A.B est un produit matriciel. Le vecteur X comprend 6 valeurs x_1, x_2, \dots, x_6 que l'on a arbitrairement fixées à 0.

Ainsi, la première ligne du système linéaire ci-dessus se lit :
 $5.x_1 + x_2 + 2.x_3 + x_4 + 3.x_5 + 4.x_6 = 12$

La résolution du système d'équations nécessite la programmation d'un nouveau vecteur que l'on nommera G et qui contiendra le produit matriciel A.X .

Pour réaliser ce calcul, on nomme les 6 inconnues x_1, x_2, \dots, x_6 puis on programme le calcul dans la première ligne de G et on recopie :

$=C3*x1_+D3*x2_+E3*x3_+F3*x4_+G3*x5_+H3*x6_$

	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O	P
	matrice A								B		X		G	
	5	1	2	1	3	4		12		x_1	0	0		
	3	2	1	0	5	4		15		x_2	0	0		
	2	1	1	1	3	4		18		x_3	0	0		
	3	2	3	5	4	3		27		x_4	0	0		
	1	0	3	5	2	1		10		x_5	0	0		
	4	2	2	5	2	1		16		x_6	0	0		

Les trois colonnes de 6 éléments étant nommés respectivement B, X et G, la programmation du solveur devient extrêmement simple :

	matrice A							B		X		G
	5	1	2	1	3	4		12		x_1	0	0
	3	2	1	0	5	4		15		x_2	0	0
	2	1	1	1	3	4		18		x_3	0	0
	3	2	3	5	4	3		27		x_4	0	0
	1	0	3	5	2	1		10		x_5	0	0
	4	2	2	5	2	1		16		x_6	0	0

Paramètres du solveur

Cellule cible à définir: []

Égale à: Max Min Valeur: 0

Cellules variables: [X]

Contraintes: [B = G]

[Résoudre] [Fermer] [Options] [Rétablir] [Aide]

L'équation à résoudre, introduite sous forme de contrainte signifie que chaque élément du vecteur B doit être égal à chaque élément correspondant du vecteur G, et que les 6 inconnues x_1, x_2, \dots, x_6 sont les 6 éléments du vecteur X.

Après avoir cliqué sur 'résoudre', on aboutit au résultat recherché :

matrice A						B	X	G	
5	1	2	1	3	4	12	x1	-3,88	12
3	2	1	0	5	4	15	x2	11,64	15
2	1	1	1	3	4	18	x3	5,645	18
3	2	3	5	4	3	27	x4	0,289	27
1	0	3	5	2	1	10	x5	-5,24	10
4	2	2	5	2	1	16	x6	5,974	16

Résultat du solveur

Le solveur a trouvé une solution satisfaisant toutes les contraintes et les conditions d'optimisation.

Garder la solution du solveur
 Rétablir les valeurs d'origine

Rapports
Réponses
Sensibilité
Limites

OK Annuler Enregistrer le scénario... Aide

Les options du solveur.

Dans certaines situations, on peut être amené à modifier les options de calculs du solveur.

Cela s'effectue en choisissant la case 'options' dans la boîte de dialogue permettant de programmer le solveur.

Paramètres du Solveur

Cellule cible à définir: [] Résoudre

Egale à: Max Min Valeur: 0 Fermer

Cellules variables: [] Proposer

Contraintes: [] Ajouter... Modifier... Supprimer

Options... Rétablir Aide

Le problème posé ne possédant pas toujours de solution, il convient de limiter soit le nombre de boucles de calculs (itérations) soit le temps maximum du calcul.

La précision (en valeur absolue) est aussi un paramètre important.

Les choix du bas de la boîte 'options' concernent la méthode de résolution. Pour en savoir plus il faut cliquer sur le bouton Aide.

Options du solveur

Temps max: 100 secondes OK

Itérations: 100 Annuler

Précision: 0,000001 Charger un modèle...

Tolérance: 5 % Enregistrer le modèle...

Convergence: 0,0001 Aide

Modèle supposé linéaire Échelle automatique

Supposé non-négatif Afficher le résultat des itérations

Estimations: Tangente Quadratique

Dérivées: À droite Centrée

Recherche: Newton Gradient conjugué

Dans la plupart des situations, les options proposées par défaut conviennent.

3° Ajustement de données expérimentales à un modèle théorique quelconque à l'aide du solveur.

Il peut arriver que l'on connaisse la loi mathématique mais que l'expression de cette loi n'apparaisse pas dans le menu d'Excel (insertion / courbes de tendance). De plus, lors de l'étude d'un phénomène physique, il est fréquent que l'ordonnée y ne soit connue qu'avec une certaine incertitude Δy .

Dans ces conditions très générales, on va pouvoir utiliser une autre possibilité d'Excel : l'outil Solveur associé à la méthode des moindres carrés.

Soit le fichier de valeurs ci-dessous supposées correspondre à une série de mesures.

x	y	Δy
0	1,1400	0,0001
0,95	0,6660	0,0045
1,84	0,372	0,017
2,97	-0,010	0,044
4,18	-0,151	0,087
4,97	-0,28	0,12
6,01	-0,53	0,18
6,91	-0,74	0,24
7,93	-0,39	0,31
8,90	-1,13	0,40

On suppose que y est une fonction de x suivant la loi mathématique : $y = \text{Ln} \frac{A - B}{x - B}$.

L'objectif est de déterminer les paramètres A et B tels que les écarts entre les valeurs de y calculées (y_{calc}) par l'expression mathématique et les valeurs de y mesurées (y) soient les plus faibles possibles.

Au sens de la méthode des moindres carrés cela revient à déterminer les valeurs de A et B, $A1_{\text{}}$ et $B_{1\text{}}$, qui minimisent la valeur de $\sum (y_{\text{calc}} - y)^2$.

Si d'autre part l'incertitude sur les valeurs de y mesurées est variable (suivant x comme dans notre exemple), il faudra donner plus d'importance ou plus de poids (au sens de la statistique) aux mesures les plus précises, celles qui ont le moins d'incertitude : on va donc considérer arbitrairement que le poids statistique de chaque valeur de y varie comme l'inverse de son incertitude. On en tiendra compte dans la méthode des moindres carrés en cherchant les

valeurs de A et B, cette fois ci $A2_{\text{}}$ et $B_{2\text{}}$, de manière à minimiser : $\sum \frac{(y_{\text{calc}} - y)^2}{\Delta y}$.

On essaiera de mettre en évidence l'influence de la prise en compte ou non de l'incertitude Δy sur les valeurs des paramètres A et B.

- Recopiez le tableau précédent (x, y et Δy) dans une nouvelle feuille de calcul.
- Tracez le graphe de y en fonction de x.
- Créez les cellules permettant de définir les paramètres $A1_{\text{}}$ et $B1_{\text{}}$ si on ne tient pas compte de Δy et $A2_{\text{}}$ et $B2_{\text{}}$ si l'on en tient compte. Vous pouvez les placer à gauche du tableau.

Pour pouvoir effectuer la suite des calculs il est nécessaire d'initialiser les paramètres A et B à des valeurs raisonnables : $A = 5$ et $B = -1$.

- Complétez le tableau par les colonnes :
 - ✓ y_calc1
 - ✓ y_calc2
 - ✓ carré_1 = $(y_calc - y)^2$ sans tenir compte de l'incertitude Δy
 - ✓ carré_2 = $(y_calc - y)^2 / \Delta y$ tenant compte de Δy
- A gauche du tableau, calculez les sommes des écarts au carré, pondérés ou non, tels qu'elles ont été définies (S_carré_1 et S_carré_2).

Il reste alors à faire déterminer par le solveur d'Excel précisément "les valeurs des paramètres A et B tel que S_carré soit minimale".

Lancez le solveur dans le menu "Outil" puis "Solveur". Après quelques secondes apparaît la boîte de dialogue suivante :



Programmer la résolution ne présente alors aucune difficulté :

- La "cellule cible" correspond à la somme des carrés des écarts (soit vous cliquez dans la cellule correspondante, soit vous tapez le nom de la variable).
- A la ligne "Egale à :", vous cochez la case "Min".
- Les "Cellules variables" sont les paramètres A et B : sélectionnez la plage correspondant à ces 2 cellules. (A1_ et B1_ dans le premier cas, A2_ et B2_ dans le second)
- Dans le cas présent, il n'y a pas lieu de définir de "Contraintes".

Vous pouvez observer ce que proposent les différentes "Options...". Il ne reste plus ensuite qu'à cliquer sur le bouton "Résoudre" et à accepter ou non la solution proposée par le Solveur. Vous programmerez le Solveur successivement pour trouver les paramètres A et B pour les 2 options définies auparavant.

Complétez le graphe avec y_calc1 et y_calc2. Comparez ces courbes ainsi que les valeurs des paramètres A et B.

4° Calcul Matriciel.

Reprenons le problème que nous avons déjà résolu avec le solveur au paragraphe 2 : il s'agit de la résolution d'un système linéaire de 6 équations à 6 inconnues :

matrice A						B	X
5	1	2	1	3	4	12	0
3	2	1	0	5	4	15	0
2	1	1	1	3	4	18	0
3	2	3	5	4	3	27	0
1	0	3	5	2	1	10	0
4	2	2	5	2	1	16	0

Le système d'équations complet se lit : $A.X = B$ où le produit de A par X est un produit matriciel.

La résolution matricielle de cette équation s'écrit :

En multipliant les deux termes de l'égalité par la matrice inverse A^{-1} : $A^{-1}.A . X = A^{-1}.B$

puis en remarquant que, par définition, la produit $A^{-1}.A = 1$: $X = A^{-1}.B$

Le vecteur X s'obtient donc en y programmant le produit matriciel de la matrice inverse de A par le vecteur B.

Le mode spécial de calcul matriciel

On peut effectuer un calcul dont le résultat figurera dans une matrice en procédant comme suit : on nomme la matrice A (en utilisant l'option insertion / nom / définir) puis on sélectionne la zone de réception de la formule et on tape au clavier la formule de calcul (ici, la relation est '= 5*A').

A			
1	5	8	=5*a
2	6	9	
3	7	10	
4	8	11	
5	9	12	
6	10	13	

On maintient alors enfoncées simultanément les touches 'CTRL' et 'flèche en haut' pendant que l'on valide avec la touche de retour chariot.

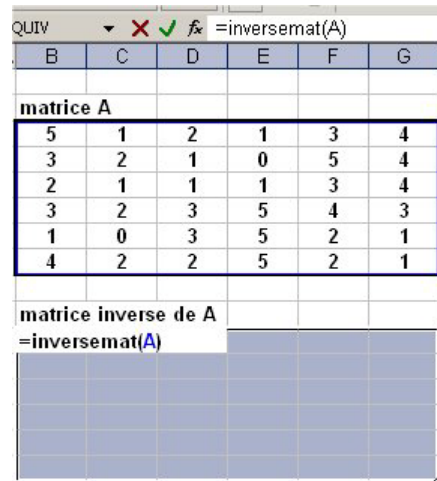
A					
1	5	8	5	25	40
2	6	9	10	30	45
3	7	10	15	35	50
4	8	11	20	40	55
5	9	12	25	45	60
6	10	13	30	50	65

La relation = 5*A figure dans la barre de formules entourée d'accolades : {=5*A}.

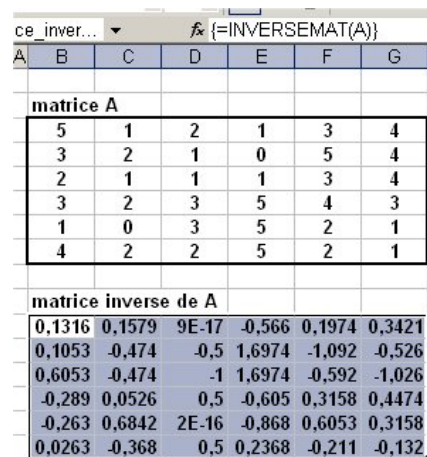
On utilisera le même mode opératoire pour faire des calculs en utilisant des fonctions spécifiquement matricielles : la liste des fonctions est accessible dans la rubrique "Math et trigo" de la liste des fonctions. On y trouve les deux fonctions INVERSEMAT() et PRODUITMAT() dont on aura besoin pour résoudre notre système. Résolution matricielle du système linéaire.

On nomme A la matrice comprenant les 36 éléments (de a_{11} à a_{66}), et B la matrice colonne contenant les constantes b_1 à b_6 .

La première étape consiste à calculer la matrice inverse de A : on sélectionne la zone de réception (6 colonnes et 6 lignes) et on y tape la formule '=INVERSEMAT(A)'.



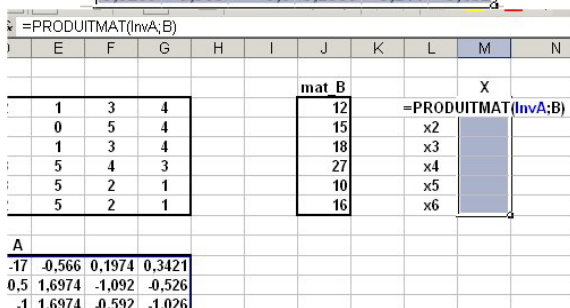
On valide ensuite en appuyant bien simultanément sur CTRL + ↑ + entrée



On remarque la présence d'accolades entourant la formule tapée dans la barre de formules

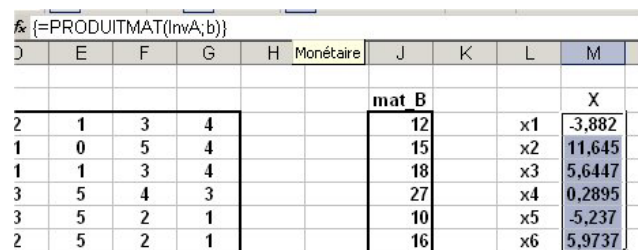
On termine en nommant cette nouvelle matrice InvA.

On définit alors la zone qui contiendra le vecteur X c'est-à-dire les 6 valeurs x_1 à x_6 .



La zone étant sélectionnée, on y entre le produit matriciel A-1.B à l'aide de la formule : '= PRODUITMAT(InvA;B)'.

On valide avec CTRL + ↑ + entrée.



Les 6 valeurs de X sont calculées instantanément.

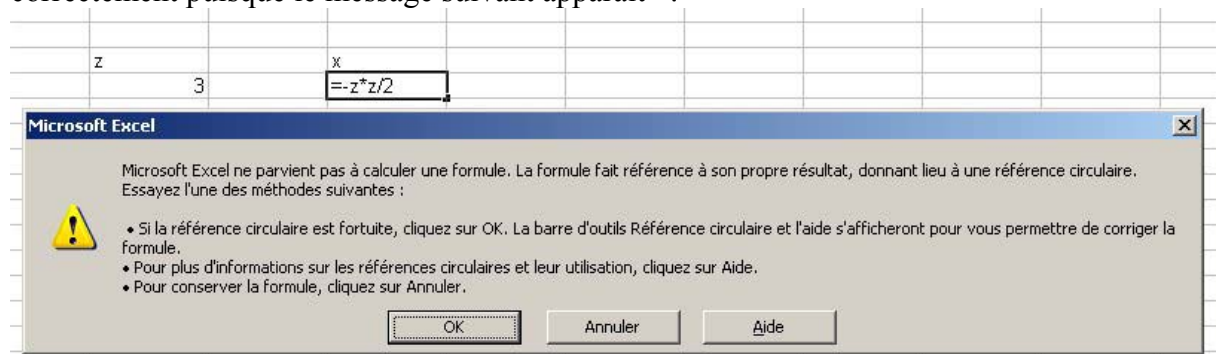
La supériorité du mode de calcul matriciel sur la résolution utilisant le solveur est évidente, toute modification d'un élément de A ou de B entraînant une modification du vecteur X quand on exploite le calcul matriciel.

5° Calcul Itératif.

Exemple simple de calcul itératif.

Soit le problème suivant : la variable z est reliée à la variable x par la relation : $z = 0,4x + 3$ et la variable x est reliée à z par la relation : $x = -z^2 / 2$. Les valeurs de x et z compatibles avec ces deux relations s'obtiennent en remplaçant x par son expression en fonction de z dans la première relation puis en résolvant l'équation du second degré en z. Le mode de calcul itératif d'Excel permet de résoudre ce problème d'une façon différente...

Définissons deux variables z et x sur une feuille de calcul. Programmons le calcul de z à partir de la relation ' $= 0,4*x + 3$ ' ; la cellule x étant vide, z prend la valeur 3 . Programmons maintenant la cellule x avec la relation ' $= -z*z/2$ '. Le calcul ne s'effectue manifestement pas correctement puisque le message suivant apparaît :

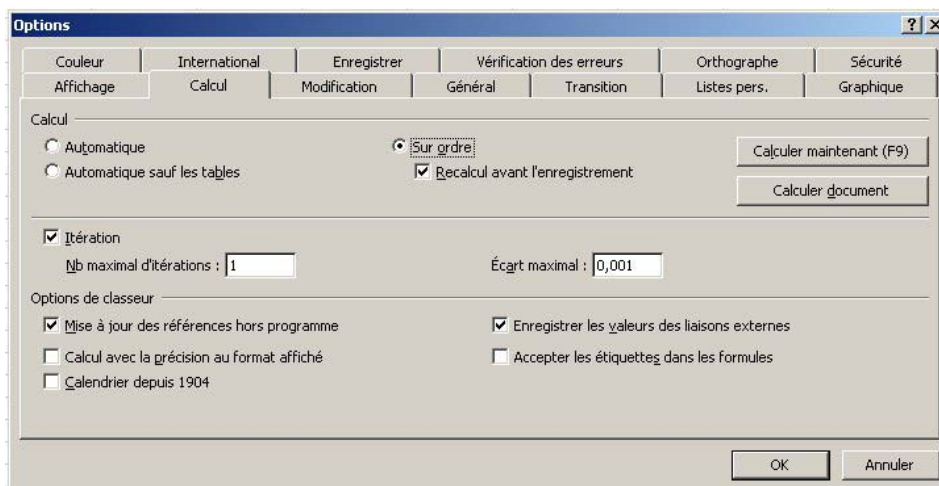


le terme de référence circulaire signifie que les calculs sont inexacts car les valeurs des 2 cellules x et z étant liées, elles ne peuvent être quelconques.

Persévérons cependant dans notre intention d'effectuer ce calcul et cliquons donc sur 'Annuler', ce qui conservera la formule. On constate que les calculs ne se font pas puisque la valeur de x devrait valoir -4,5...

$0,4*x+3$	$-z*z/2$
z	x
3	0

Le mode de calcul automatique est maintenant désactivé ; pour effectuer les calculs, il convient d'activer le mode 'itératif'. Choisissez Outils / Options / Calcul, dans la barre de menu :



Cochez la case itération, fixez le nombre d'itérations à 1 afin de mieux visualiser ce qui va se passer puis cochez 'Calcul sur ordre' et enfin validez par OK. Rien ne se passe car les calculs sont bloqués tant que l'on ne donne pas l'ordre de calculer à l'aide de la touche de fonction F9. Une première pression sur F9 lance un seul calcul (car le nombre d'itérations est fixé à 1) :

$0,4 \cdot x + 3$	$-z \cdot z / 2$
z	x
3	-4,5

puis à nouveau une succession de F9 modifie les valeurs de z et x :

$0,4 \cdot x + 3$	$-z \cdot z / 2$	→ F9.	$0,4 \cdot x + 3$	$-z \cdot z / 2$	→ plusieurs F9.	$0,4 \cdot x + 3$	$-z \cdot z / 2$
z	x		z	x		z	x
1,2	-0,72		2,712	-3,677472		2,10977223	-2,22556943

jusqu'à ce que les valeurs de x et z ne varient plus, c'est-à-dire lorsque les deux relations sont vérifiées simultanément.

Attention : ce mode de calcul itératif ne converge que dans des conditions mathématiques bien précises, comme dans l'exemple de calculs beaucoup plus complexe proposé ci-dessous.

Méthode itérative appliquée à la résolution des grands systèmes linéaires. Calcul de la température d'un four.

Lorsque le nombre d'équations et donc d'inconnues devient très élevé, le temps nécessaire à la résolution des systèmes devient très (trop) grand.

En général, la méthode itérative donne d'assez bons résultats.

Soit un four rectangulaire dont la température extérieure est de 20°C et la température centrale de 500°C. La zone centrale est également définie comme un rectangle.

Le but du calcul est de déterminer une "carte" de températures à du four.

Pour cela, nous allons tracer un "plan" du four sur une feuille de calcul, définir une température externe T_e et une température interne T_i :

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V	
1			T_e	T_i																			
2			20	100																			
3		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20		
4		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
5		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
6		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
7		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
8		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
9		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
10		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
11		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
12		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
13		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
14		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
15		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
16		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
17		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
18		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
19		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
20		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
21		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
22		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
23		20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	
24																							
25																							

Cette opération s'effectue très facilement en recopiant les relations " T_i " ou " T_e " dans les cellules correspondantes (N'oubliez pas de réduire la largeur des colonnes pour une présentation agréable)

La programmation du reste du calcul est très simple également puisqu'il suffit de remarquer que la température d'un point qui n'est situé ni au centre du four ni à sa périphérie est égale à la moyenne des températures des quatre points qui l'entourent :

on écrit donc dans la cellule C5 : $= (C4 + C6 + B5 + D5) / 4$

et on recopie la cellule vers la droite puis la ligne vers le bas (en évitant de modifier la température du centre...).

A la suite de l'apparition d'un message "références circulaires non résolues" on se place en mode de calcul itératif comme précédemment mais en fixant à 100 le nombre d'itérations, et on lance les calculs itératifs en tapant sur la touche F9.

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
1	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20
2	20	20,9	21,8	22,7	23,5	24,4	25,1	25,8	26,2	26,5	26,2	25,8	25,1	24,4	23,5	22,7	21,8	20,9	20	20
3	20	21,8	23,6	25,3	27,1	28,8	30,4	31,7	32,7	33,2	33,2	32,7	31,7	30,4	28,8	27,1	25,3	23,6	21,8	20
4	20	22,7	25,3	28	30,8	33,4	35,9	38	39,6	40,5	40,5	39,6	38	35,9	33,4	30,8	28	25,3	22,7	20
5	20	23,5	27,1	30,8	34,4	38,1	41,7	44,9	47,3	48,6	48,6	47,3	44,9	41,7	38,1	34,4	30,8	27,1	23,5	20
6	20	24,4	28,8	33,4	38,1	43	47,9	52,5	56,1	57,9	57,9	56,1	52,5	47,9	43	38,1	33,4	28,8	24,4	20
7	20	25,1	30,4	35,9	41,7	47,9	54,5	61	66,6	69,2	69,2	66,6	61	54,5	47,9	41,7	35,9	30,4	25,1	20
8	20	25,8	31,7	38	44,9	52,5	61	70,5	80	83,1	83,1	80	70,5	61	52,5	44,9	38	31,7	25,8	20
9	20	26,2	32,7	39,6	47,3	56,1	66,6	80	100	100	100	100	80	66,6	56,1	47,3	39,6	32,7	26,2	20
10	20	26,5	33,2	40,5	48,6	57,9	69,2	83,1	100	100	100	100	83,1	69,2	57,9	48,6	40,5	33,2	26,5	20
11	20	26,5	33,2	40,5	48,6	57,9	69,2	83,1	100	100	100	100	83,1	69,2	57,9	48,6	40,5	33,2	26,5	20
12	20	26,2	32,7	39,6	47,3	56,1	66,6	80	100	100	100	100	80	66,6	56,1	47,3	39,6	32,7	26,2	20
13	20	25,8	31,7	38	44,9	52,5	61	70,5	80	83,1	83,1	80	70,5	61	52,5	44,9	38	31,7	25,8	20
14	20	25,1	30,4	35,9	41,7	47,9	54,5	61	66,6	69,2	69,2	66,6	61	54,5	47,9	41,7	35,9	30,4	25,1	20
15	20	24,4	28,8	33,4	38,1	43	47,9	52,5	56,1	57,9	57,9	56,1	52,5	47,9	43	38,1	33,4	28,8	24,4	20
16	20	23,5	27,1	30,8	34,4	38,1	41,7	44,9	47,3	48,6	48,6	47,3	44,9	41,7	38,1	34,4	30,8	27,1	23,5	20
17	20	22,7	25,3	28	30,8	33,4	35,9	38	39,6	40,5	40,5	39,6	38	35,9	33,4	30,8	28	25,3	22,7	20
18	20	21,8	23,6	25,3	27,1	28,8	30,4	31,7	32,7	33,2	33,2	32,7	31,7	30,4	28,8	27,1	25,3	23,6	21,8	20
19	20	20,9	21,8	22,7	23,5	24,4	25,1	25,8	26,2	26,5	26,2	25,8	25,1	24,4	23,5	22,7	21,8	20,9	20	20
20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20

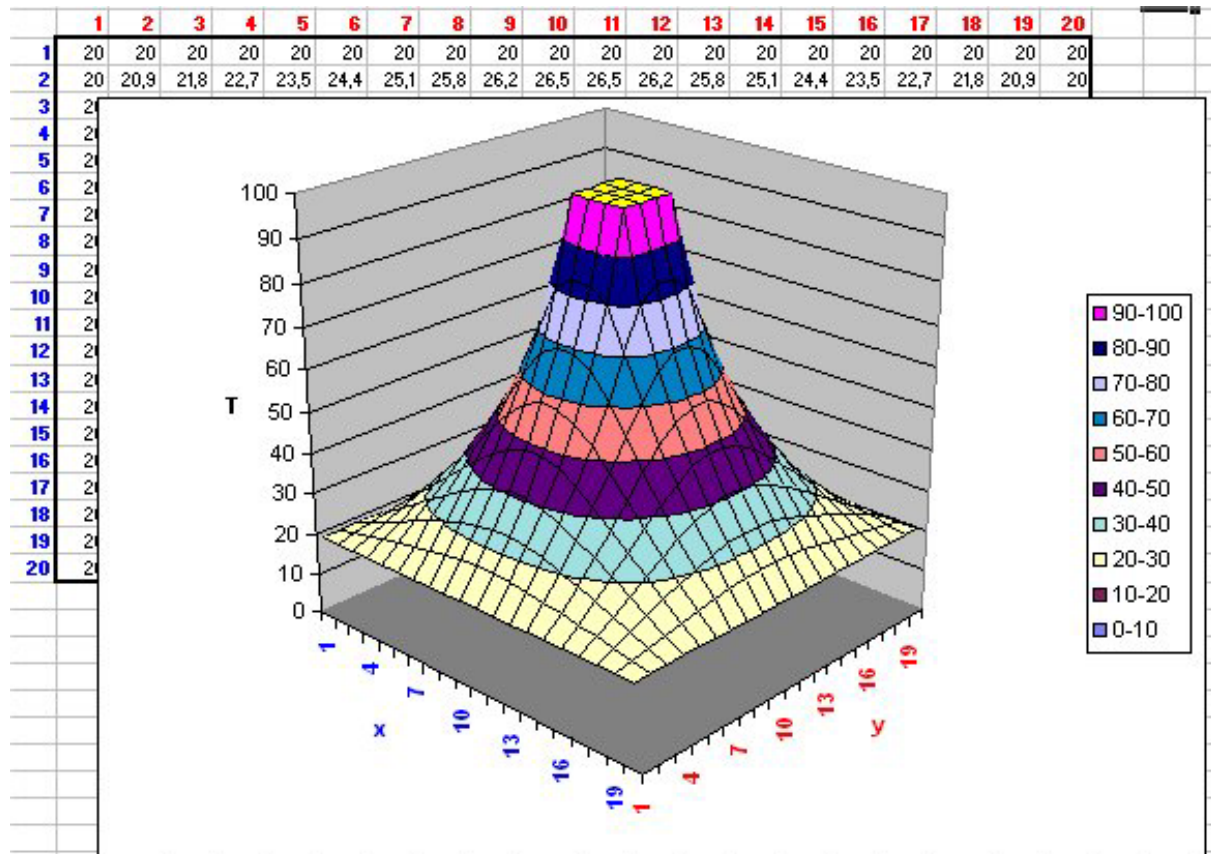
Les calculs sont terminés lorsque plus aucune valeur du tableau ne change.

6° Représentation graphique 3D.

Une représentation graphique 3D du profil de température est facile à tracer. On sélectionne le tableau des températures en y ajoutant une colonne numérotée de 1 à 20 à gauche et une ligne également numérotée au dessus. Cette colonne et cette ligne serviront de graduations pour les axes x et y du graphique. On clique ensuite sur l'icône 'assistant graphique' puis on choisit l'option 'Surface' :

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
1	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20	20
2	20	20,9	21,8	22,7	23,5	24,4	25,1	25,8	26,2	26,5	26,2	25,8	25,1	24,4	23,5	22,7	21,8	20,9	20	20
3	20	21,8	23,6	25,3	27,1	28,8	30,4	31,7	32,7	33,2	33,2	32,7	31,7	30,4	28,8	27,1	25,3	23,6	21,8	20
4	20	22,7	25,3	28	30,8	33,4	35,9	38	39,6	40,5	40,5	39,6	38	35,9	33,4	30,8	28	25,3	22,7	20
5	20	23,5	27,1	30,8	34,4															
6	20	24,4	28,8	33,4	38,1															
7	20	25,1	30,4	35,9	41,7															
8	20	25,8	31,7	38	44,9															
9	20	26,2	32,7	39,6	47,3															
10	20	26,5	33,2	40,5	48,6															
11	20	26,5	33,2	40,5	48,6															
12	20	26,2	32,7	39,6	47,3															
13	20	25,8	31,7	38	44,9															
14	20	25,1	30,4	35,9	41,7															
15	20	24,4	28,8	33,4	38,1															
16	20	23,5	27,1	30,8	34,4															
17	20	22,7	25,3	28	30,8															
18	20	21,8	23,6	25,3	27,1															
19	20	20,9	21,8	22,7	23,5															
20	20	20	20	20	20															

Après validation et graduation des axes, on obtient la représentation en trois dimensions ci-dessous :



Notez bien que les graduations d'axes sur un graphique 3D ne sont que des étiquettes, et que, par conséquent, un graphique 3D ne sera exact que si les calculs sont effectués avec des séries de valeurs x et y équidistantes.